

1 - 0.5 運動の記述 (補足)

・ 位置と時間の記録と速度, 加速度 (1次元)

1方向の運動 (自動車が1本の道路を走る) : 1次元の運動

a) 位置と時間

運動を記述する第一歩 => 運動する物体の「位置と時間」

運動している物体の位置 => スタート地点から進んだ距離 :  $l$

時間 :  $t$

b) 速度

「速度 = 位置の変化率」

平均速度 = (進んだ距離 :  $L$ ) / (要した時間 :  $T$ )

(瞬間)速度

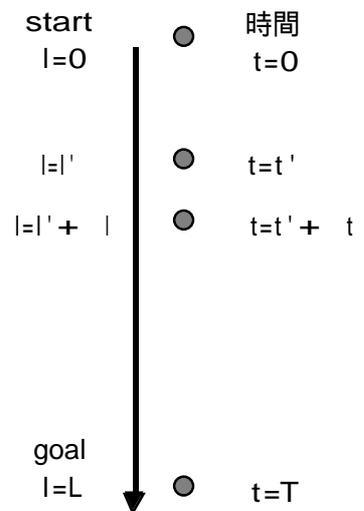
1. ( $l=l'$ ,  $t=t'$  付近での) 区間速度 =

(進んだ微少な距離 :  $l$ ) / (要した微少な時間 :  $t$ )

2. 区間  $t$  をどんどん短くする

=> 正確な瞬間速度  $v$

$$v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta l}{\Delta t} \equiv \frac{dl}{dt}$$



c) 加速度

「加速度 = 速度の変化率」

(瞬間)加速度  $a$

$$a = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t} \equiv \frac{dv}{dt}$$

・ ベクトルとベクトルの演算

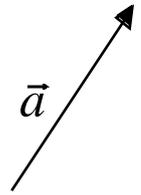
a) ベクトル量とスカラー量

ベクトル量：大きさと方向を持つ量（位置，速度，加速度はベクトル量）

スカラー量：大きさだけで定まる量（例えば質量など）

注）ベクトルは矢印で表現できる。

記号で $\vec{a}$ などと表す。

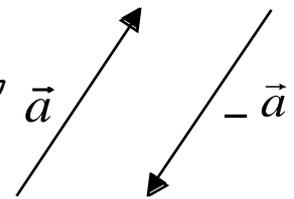


2次元や3次元空間での複雑な運動を視覚的に分析できる御利益がある。

b) 零ベクトルと逆ベクトル

零ベクトル：大きさが0のベクトル

逆ベクトル：あるベクトルに対して向きが反転しているベクトル $-\vec{a}$ などと表す。

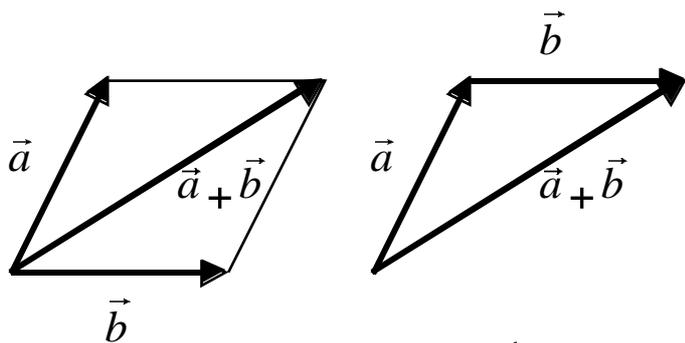


c) ベクトルの和

ベクトル量は足し算ができる。

( $\vec{a} + \vec{b}$  と書く)

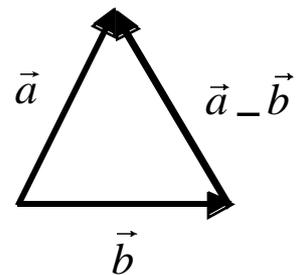
ベクトルの足し算は矢印を使って図示できる。



d) ベクトルの差

ベクトルの引き算は $\vec{a} - \vec{b}$  と書く。

ベクトルの引き算の図示。

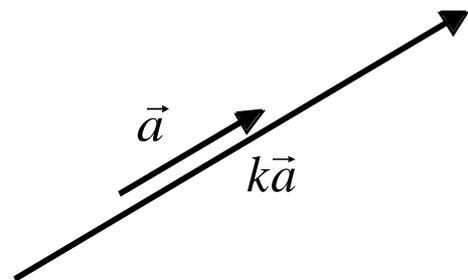


e) ベクトルの実数倍

ベクトルと実数の積 $k\vec{a}$

$k > 0$ ：向きは変化なし、大きさ  $k$  倍

$k < 0$ ：向きは反対、大きさ  $|k|$  倍



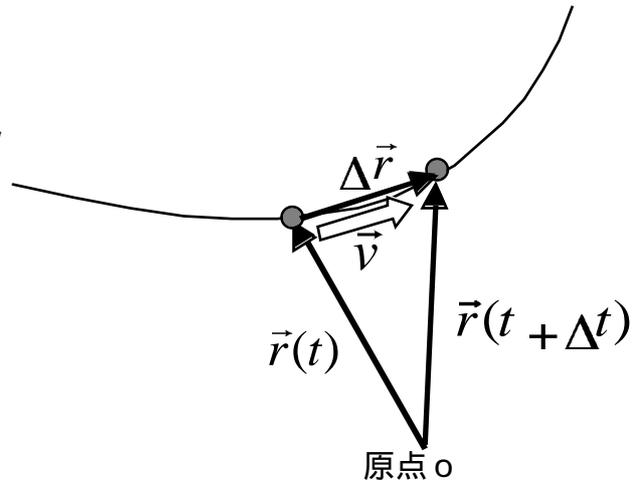
・ ベクトルを使った運動の記述 - 位置の記述と速度，加速度（2次元） -

a) 位置の記述

運動により変化する位置の記述

原点から物体の位置まで伸ばしたベク

トル（位置ベクトル）を描く。



b) 速度の記述

二つの時刻での位置の変化

$$\Delta \vec{r} = \vec{r}(t + \Delta t) - \vec{r}(t)$$

速度は位置の変化率

$$\frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{\vec{r}(t + \Delta t) - \vec{r}(t)}{\Delta t}$$

(瞬間)速度 = > t を 0 へ近づける。

$$\vec{v}(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{r}(t + \Delta t) - \vec{r}(t)}{\Delta t} = \frac{d\vec{r}}{dt}$$

c) 加速度の記述

二つの時刻での速度の変化

$$\Delta \vec{v} = \vec{v}(t + \Delta t) - \vec{v}(t)$$

加速度は速度の変化率

$$\frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{\vec{v}(t + \Delta t) - \vec{v}(t)}{\Delta t}$$

加速度

$$\vec{a}(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{v}(t + \Delta t) - \vec{v}(t)}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt}$$

